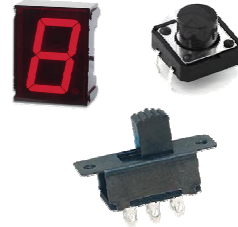
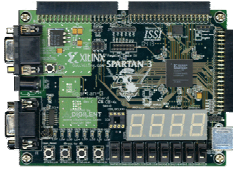


Periféricos I

E/S básicas



Lucas Leiva, Elías Todorovich – INTIA
{lleiva, etodorov}@exa.unicen.edu.ar
UNICEN – Agosto 2013



Universidad Nacional del Centro
de la Provincia de Buenos Aires

Objetivos

- Implementar controladores básicos de entrada/salida con lógica programable
 - Switches
 - Botones
 - Leds
 - Displays de 7 segmentos
- Comprender el flujo de diseño utilizando herramientas EDA

Introducción

¿Por qué usamos periféricos?

Rta: porque todo sistema embebido necesita comunicarse con el exterior

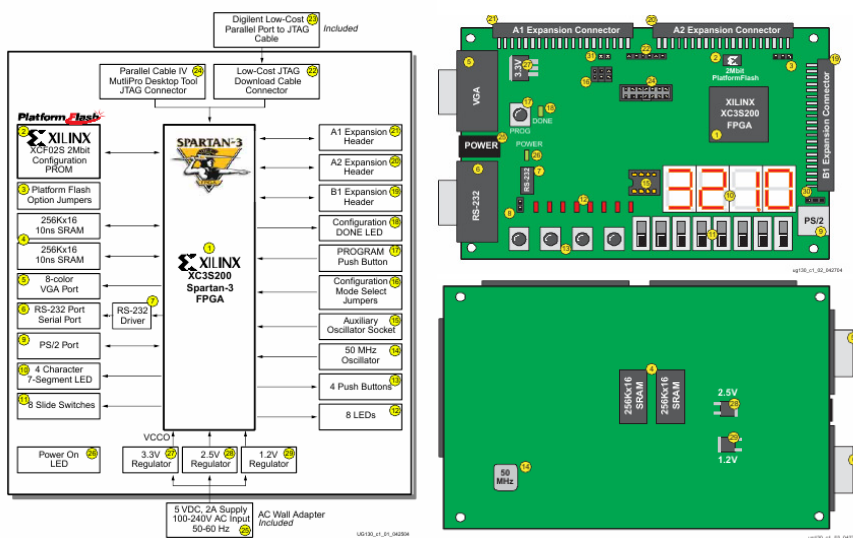
¿Cómo se usan?

Rta: descrito en la hoja de datos del periférico

¿Qué pasos son necesarios para su uso?

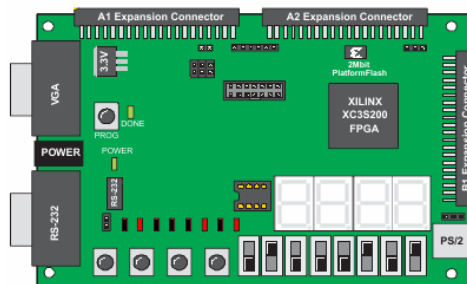
- Determinar E/S
- Analizar señales de E/S (tiempos, frecuencias, sincronizaciones, estado activo, etc.)
- Verificar mapeo de puertos FPGA – periférico
- Implementar controlador

Spartan 3 Starter Kit



Problema 1: "Encender leds"

"Implementar un diseño que presente el estado de los switches en los leds"



Periféricos I

5

Leds y switches

Switches

■ Up: 1, Down: 0

Switch	SW7	SW6	SW5	SW4	SW3	SW2	SW1	SW0
FPGA Pin	K13	K14	J13	J14	H13	H14	G12	F12

Leds

■ Encendido: 1,
apagado: 0

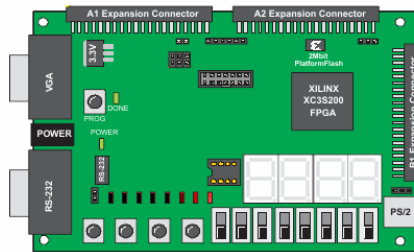
Led	LD7	LD6	LD5	LD4	LD3	LD2	LD1	LD0
FPGA Pin	P11	P12	N12	P13	N14	L12	P14	K12

Periféricos I

6

Problema 2: "Divisiones de frecuencia"

Implementar un diseño que permita encender:



- LD0 = 100 Hz
- LD1 = 20 Hz
- LD2 = 5 Hz
- LD3 = 1 Hz

Consideraciones

- Reset
 - Botón pulsado: 1
 - BTN3 FPGA Pin: L14
- Clock
 - Frecuencia 50 MHz (período 20 ns)
 - Clk FPGA Pin: T9

Solución

- Implementar contador que cambie el estado del led al alcanzar el valor requerido.
- Ej: led 0 = 100 Hz
 - período 10 ms o 10.000.000 ns
 - $10.000.000 \text{ ns} / 2 = 5.000.000 \text{ ns}$
 - led activo e inactivo (50% del ciclo)
 - $5.000.000 \text{ ns} / 20 \text{ ns} = 250.000 \text{ ciclos de clk}$

Solución en VHDL

```
signal led0_counter: std_logic_vector(17 downto 0);
signal led0: std_logic;

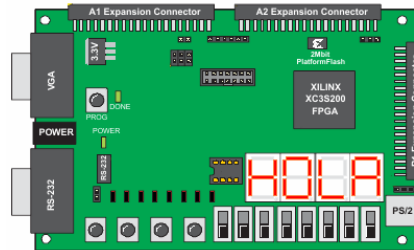
begin

led0_toggle: process (clk, reset)
begin
  if reset = '0' then
    led0_counter <= (others => '0');
    led0 <= '0';
  elsif rising_edge(clk) then
    if led0_counter = x"3D090" then -- x"3D090" = 250000
      led0_counter <= (others => '0');
      led0 <= not led0;
    else
      led0_counter <= led0_counter + 1;
    end if;
  end if;
end process;

leds(0) <= led0;
```

Problema 3: "Hola Mundo"

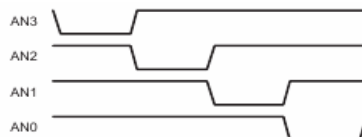
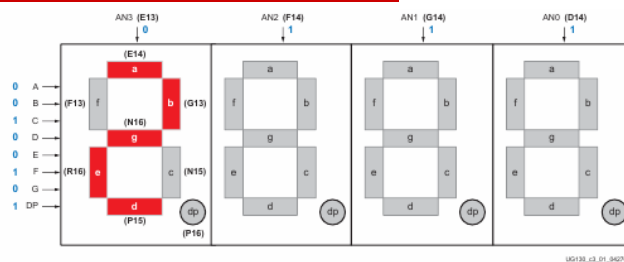
"Implementar un diseño que presente la palabra "HOLA" en los displays de 7 segmentos"



Periféricos I

11

Display de 7 segmentos



{A,B,C,D,E,F,G,DP} **DISP3** **DISP2** **DISP1** **DISP0**

Activo: 0
Inactivo: 1

Periféricos I

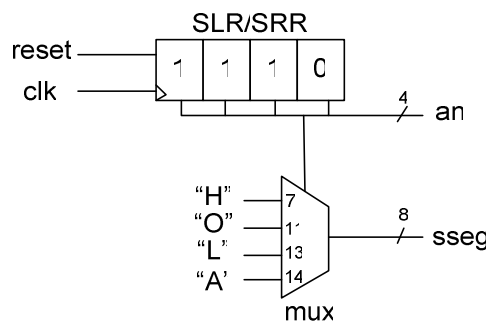
12

Configuración

Segmento	FPGA Pin
A	E14
B	G13
C	N15
D	P15
E	R16
F	F13
G	N16
DP	P16

Anodo	FPGA Pin
AN0	D14
AN1	G14
AN2	F14
AN3	E13

Solución

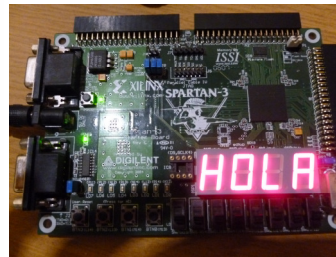


- ❑ Registro desplazamiento inicializado en "1110"
- ❑ Multiplexor con las entradas "H", "O", "L" y "A"

Solución

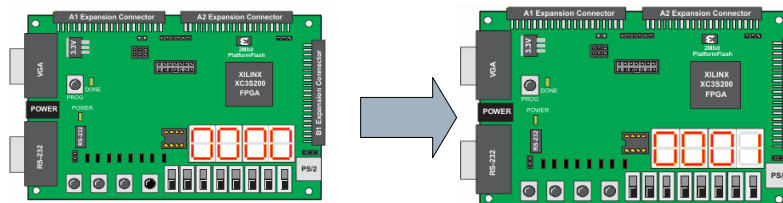
- Es necesario disminuir la frecuencia del barrido para que la solución funcione

```
sync: process (clk, rst)
begin
  if rst = '1' then
    sel <= "1110";
    counter <= (others => '0');
  elsif rising_edge(clk) then
    if counter = x"FFF" then
      sel <= sel(2 downto 0) & sel(3);
      counter <= (others => '0');
    else
      counter <= counter + 1;
    end if;
  end if;
end process;
```



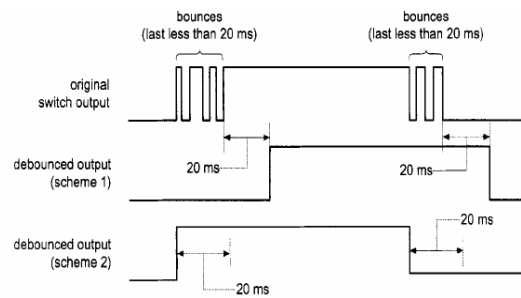
Problema 4: "Contador de pulsos"

"Implementar un diseño que visualice en los displays de 7 segmento el número de pulsaciones (en hexadecimal) realizadas en el botón 0"



Rebotes del pulsador

- ❑ Todas las señales de entrada poseen rebote
- ❑ Los botones poseen un rebote de entre 15 y 20 ms
- ❑ Genera pulsos que incrementarán el contador

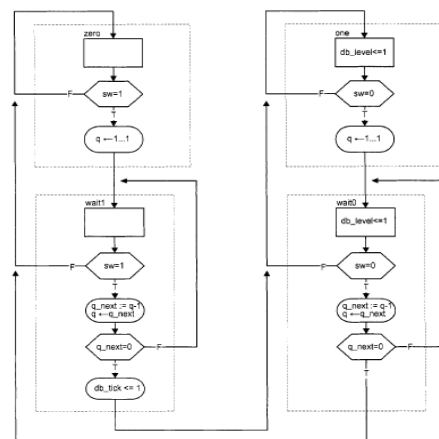


Periféricos I

17

Solución anti-rebote (I)

- ❑ Implementación con una máquina de estados



Periféricos I

18

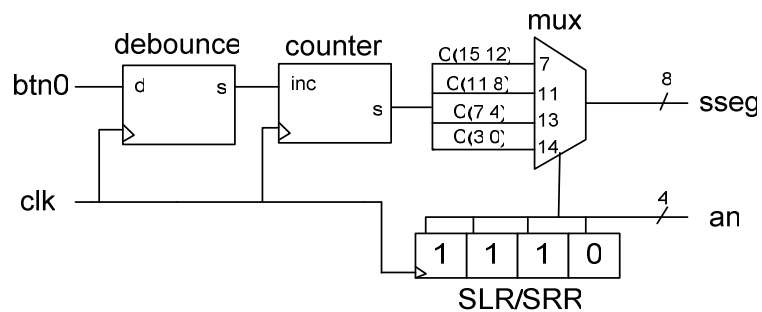
Solución antirebote (II)

- Si los rebotes se producen en 20 ms
 - Muestrear la señal de entrada en 4 intervalos (5 ms)
 - Si todas las muestras fueron 0, entonces el dato es 0
 - Si todas las muestras fueron 1, entonces el dato es 1

Implementación de anti-rebote

```
debounce:process(clk,rst)
  variable deb_buf : std_logic_vector(3 downto 0);
begin
  if rst = '1' then
    deb_buf := "0000";
    btn_deb <= '0';
    cycle_counter <= (others => '0');
  elsif rising_edge(clk) then
    if cycle_counter = x"3D090" then -- alcanzo 250000 ciclos = 5ms
      if deb_buf = "0000" then
        btn_deb <= '0'; -- hubo 4 valores en 0 => el dato es 0
      elsif deb_buf = "1111" then
        btn_deb <= '1'; -- hubo 4 valores en 1 => el dato es 1
      end if;
      deb_buf := deb_buf(2 downto 0) & rx; -- actualiza el buffer
      cycle_counter <= (others => '0'); -- reset del contador de 5ms
    else
      cycle_counter = cycle_counter + 1;
    end if;
  end if;
end process;
```

Solución al problema 4



Problemas adicionales

- Realizar las modificaciones que permitan presentar el contenido del contador de pulsos en decimal
- Implementar una calculadora, que permita operar los datos ingresados desde los switches, con las siguientes funciones
 - BTN0: carga el dato ingresado en los switches
 - BTN1: suma
 - BTN2: resta
 - BTN3: clear